

# 昇降横行 縦列式 ピット式3段 (地上2段・地下1段)

## LZ21W

### 機能・特長

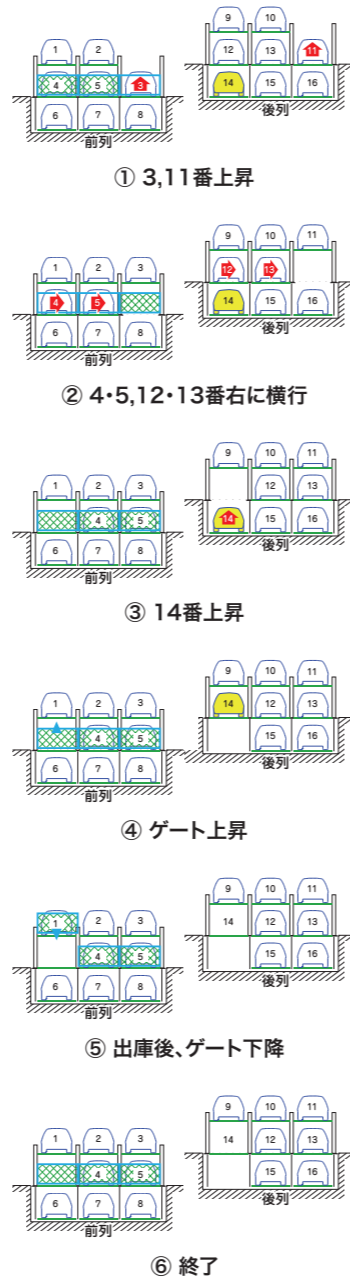
各連ゲート	侵入検知センサ	低騒音型 落下防止装置	入庫時の 車長検知センサ
低騒音型モータ	インバータ制御	低騒音型車輪	タッチパネル式 操作盤
電子ロックキー	亜鉛メッキ処理	ミニバン SUV対応	傾斜パレット歩廊
区画センサ	ゲート乗越センサ		



イメージ図

### ■操作要領(14番出庫例)

- ▲ パレットの動き
- ▲ ゲートの動き



## IHI

### 標準仕様

駆動装置	方式	地上昇降	ワイヤーロープ方式
		地上横行	ローラーチェーン方式
		地下昇降	ローラーチェーン方式
		ゲート昇降	ワイヤーロープ方式
	電動機	地上昇降	2.2kWブレーキ付ギヤードモータ
		地上横行	0.2kWブレーキ付ギヤードモータ
		地下昇降	2.2kWブレーキ付ギヤードモータ
ゲート昇降		0.09kWブレーキ付ギヤードモータ	
電源	AC200/220V 三相 50/60Hz	4.4kW(10.0kVA)	
	AC100V 単相 50/60Hz	1.0kW(1.0kVA)	
操作方法	タッチパネル対話方式		
ユニット	2連-10台	3連-16台	4連-22台
	5連-28台	6連-34台	

※本表にないスペックにつきましては、お問い合わせください。

### 寸法表

収容可能車種	全長(mm)	S	M	L	Mm	MH	推奨
		全幅(mm)	4,700	5,050	5,300	5,050	5,050
高全(mm)	2F	1,700	1,850	1,950	1,850	1,850	1,900
	1F	2,100	2,100	2,100	1,900	2,100	2,000
	B1	1,550	1,550	1,550	1,550	2,100	2,000
	重量(kg)	1,700	2,000	2,300	2,000	2,000	2,000
装置寸法諸元(単位:mm)	ピット長さ:L	4,900	5,250	5,500	5,250	5,250	5,200
	柱ベース中心間:Lt	5,400	5,750	6,000	5,750	5,750	5,700
	柱中心間:P	2,350	2,450	2,550	2,450	2,450	2,500
	ピット幅:W	P×連数+400	P×連数+400	P×連数+400	P×連数+400	P×連数+400	P×連数+400
	前列ピット深さ:HpF	2,020	2,020	2,020	2,020	2,020	2,470
	後列ピット深さ:HpR	1,920	1,920	1,920	1,920	2,470	2,370
	最大高さ:Ht	4,500	4,500	4,500	3,750	4,500	4,300
	地上部構造高さ:Hg	3,610	3,610	3,610	3,410	3,610	3,510
	構造高さ:Hk	5,630	5,630	5,630	5,430	6,180	5,980
	柱荷重(kg)	A/B	850/1,700	1,000/2,000	1,150/2,300	1,000/2,000	1,000/2,000
	C/D	850/1,700	1,000/2,000	1,150/2,300	1,000/2,000	1,000/2,000	1,000/2,000
	E/F	1,650/1,300	1,800/1,450	1,950/1,600	1,800/1,450	1,800/1,450	1,800/1,450
	G/H	1,500/1,300	1,650/1,500	1,850/1,700	1,650/1,500	1,650/1,500	1,650/1,500
呼出/格納 作動時間(秒)	2F 前後	18~102/18	18~103/18	18~110/18	18~101/18	18~111/18	18~110/18
	1F 前列	18/18	18/18	18/18	18/18	18/18	18/18
	1F 後列	18~71/18	18~72/18	18~76/18	18~72/18	18~80/18	18~80/18
	B1 前後	18~106/18	18~107/18	18~114/18	18~107/18	18~123/18	18~122/18

※全長(mm)は4,700~5,300内 50mmピッチで対応可能。  
 ※全幅(mm)は1,700~1,950内 50mmピッチで対応可能。  
 ※全高(mm)は1,550~2,100内 50mmピッチで対応可能。  
 ※作動時間については実際とは異なる場合があります。

### 参考図面

※参考図面の寸法は、装置Mの寸法になります。

